

压路机智能机器人（创意）设计及制作（二）

搭建与线路连接

1、搭建前轮车架和振动轮

（1）首先组装前轮车架，使用扁梁、角支架、连接板组装成前轮车架。



图1 前轮车架

（2）然后组装振动轮，将注塑带轮安装到 144 光轴上，再将履带片安装带注塑带轮上。



图2 振动轮

(3) 最后安装振动轮，使用轴套将振动轮安装到前轮支车架上。



图 3 碾压系统

2、搭建后轮

(1) 首先组装驱动电机，将 35 电机安装到电机支架上。



图 4 电机安装

(2) 然后组装后轮，将电机安装到 8 孔扁梁上。



图 5 组装后轮电机

(3) 最后安装轮胎，将轮胎安装到电机上。



图 6 后轮

3、组装前后轮和安装控制器

(1) 首先组装前后轮，将前后轮使用 8 孔扁梁连接起来。



图 7 前后轮连接

(2) 然后组装主控板，主控板四角上的孔与主控板支撑板上合适的孔对齐，用螺钉固定。



图 8 组装主控板

(3) 接着将电池盒安装到主控板上，将电池盒安装到主控板上，隔离柱是中空的并且有螺纹，可以直接拧螺钉，隔离柱安装在其中一块支撑板的四个角上，另一块支撑板对应安装上去。



图 8 安装电池盒

(4) 最后安装主控板，使用 M4x16 螺钉将主控板安装到压路车上。



图 9 组装压路机

4、线路连接、完成搭建。

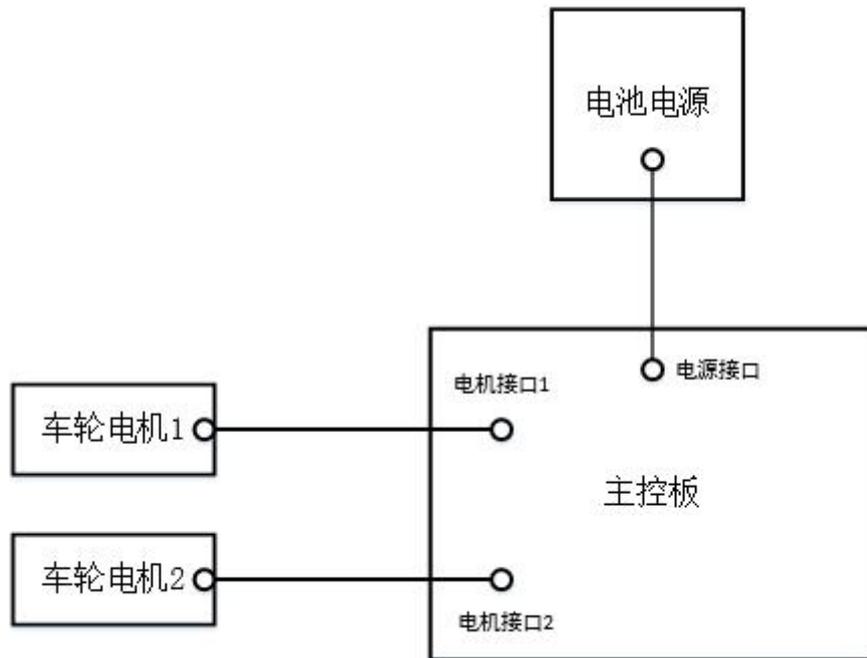


图 10 线路连接

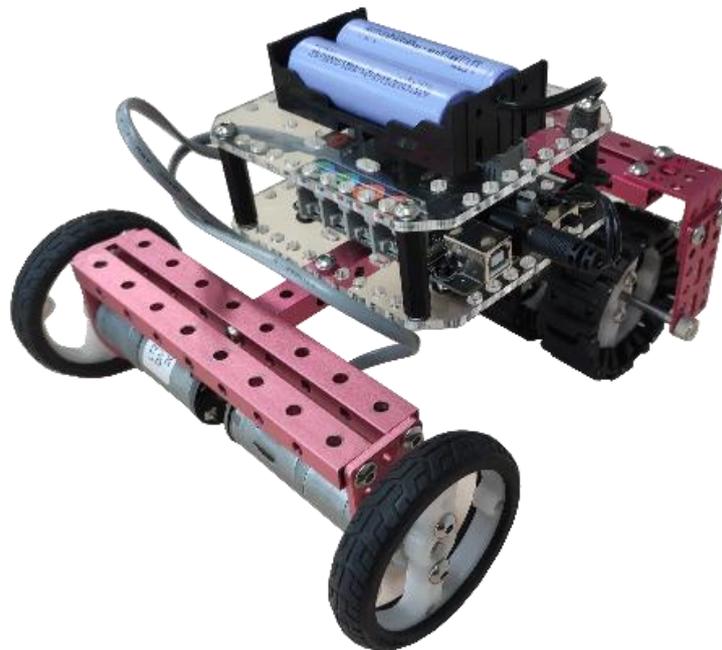


图 11 压路机